# **Motores síncronos 1FT7**

Instrucciones de servicio · 05/2011



# **SIEMENS**

Introducción	1
	2
Consignas de seguridad	
Descripción	3
Preparación para el uso	4
<u>Montaje</u>	5
Conexión	6
Puesta en marcha	7
Servicio	8
Mantenimiento periódico	9
Puesta fuera de servicio y eliminación	10
	A

Anexo

# Motores síncronos 1FT7

Instrucciones de servicio

#### Notas jurídicas

#### Filosofía en la señalización de advertencias y peligros

Este manual contiene las informaciones necesarias para la seguridad personal así como para la prevención de daños materiales. Las informaciones para su seguridad personal están resaltadas con un triángulo de advertencia; las informaciones para evitar únicamente daños materiales no llevan dicho triángulo. De acuerdo al grado de peligro las consignas se representan, de mayor a menor peligro, como sigue.

### **∱PELIGRO**

Significa que, si no se adoptan las medidas preventivas adecuadas **se producirá** la muerte, o bien lesiones corporales graves.

## **ADVERTENCIA**

Significa que, si no se adoptan las medidas preventivas adecuadas **puede producirse** la muerte o bien lesiones corporales graves.

## **PRECAUCIÓN**

con triángulo de advertencia significa que si no se adoptan las medidas preventivas adecuadas, pueden producirse lesiones corporales.

#### **PRECAUCIÓN**

sin triángulo de advertencia significa que si no se adoptan las medidas preventivas adecuadas, pueden producirse daños materiales.

#### **ATENCIÓN**

significa que puede producirse un resultado o estado no deseado si no se respeta la consigna de seguridad correspondiente.

Si se dan varios niveles de peligro se usa siempre la consigna de seguridad más estricta en cada caso. Si en una consigna de seguridad con triángulo de advertencia se alarma de posibles daños personales, la misma consigna puede contener también una advertencia sobre posibles daños materiales.

#### Personal cualificado

El producto/sistema tratado en esta documentación sólo deberá ser manejado o manipulado por **personal cualificado** para la tarea encomendada y observando lo indicado en la documentación correspondiente a la misma, particularmente las consignas de seguridad y advertencias en ella incluidas. Debido a su formación y experiencia, el personal cualificado está en condiciones de reconocer riesgos resultantes del manejo o manipulación de dichos productos/sistemas y de evitar posibles peligros.

#### Uso previsto o de los productos de Siemens

Considere lo siguiente:

#### **ADVERTENCIA**

Los productos de Siemens sólo deberán usarse para los casos de aplicación previstos en el catálogo y la documentación técnica asociada. De usarse productos y componentes de terceros, éstos deberán haber sido recomendados u homologados por Siemens. El funcionamiento correcto y seguro de los productos exige que su transporte, almacenamiento, instalación, montaje, manejo y mantenimiento hayan sido realizados de forma correcta. Es preciso respetar las condiciones ambientales permitidas. También deberán seguirse las indicaciones y advertencias que figuran en la documentación asociada.

#### Marcas registradas

Todos los nombres marcados con ® son marcas registradas de Siemens AG. Los restantes nombres y designaciones contenidos en el presente documento pueden ser marcas registradas cuya utilización por terceros para sus propios fines puede violar los derechos de sus titulares.

## Exención de responsabilidad

Hemos comprobado la concordancia del contenido de esta publicación con el hardware y el software descritos. Sin embargo, como es imposible excluir desviaciones, no podemos hacernos responsable de la plena concordancia. El contenido de esta publicación se revisa periódicamente; si es necesario, las posibles las correcciones se incluyen en la siguiente edición.

# Índice

1	Introdu	ucción	5
	1.1	Acerca de estas instrucciones de servicio	5
2	Consig	gnas de seguridad	7
	2.1	Consignas de seguridad generales	7
	2.2	Consignas de seguridad y aplicación	8
3	Descri	pción	11
	3.1	Descripción del producto	
	3.2	Características técnicas	12
	3.3	Placa de características	14
	3.4	Diseño	15
	3.4.1	Normas	15
	3.4.2	Formas constructivas	
	3.4.3 3.4.4	Versión de cojinetes	
	3.4.5	Tipo de protección	
	3.4.6	Refrigeración	
	3.4.7	Emisión de ruido	
4	Prepar	ración para el uso	23
	4.1	Envío y embalaje	23
	4.2	Transporte y almacenamiento	
	4.2.1	Transporte	
	4.2.2	Almacenamiento	
5	Montaj	je	
	5.1	Colocación	27
	5.2	Calado de elementos de transmisión	29
	5.3	Comportamiento frente a vibración	30
6	Conex	ión	31
	6.1	Conexión mecánica de la refrigeración por agua	31
	6.2	Conexión eléctrica	32
	6.2.1	Consignas de seguridad	
	6.2.2	Conexión del motor	
	6.2.3 6.2.4	Esquema de conexiones	
	6.2.5	Giro de los conectores	
	6.2.6	Acoplamiento rápido	
	6.2.7	Motores con interfaz DRIVE-CLiQ	
	6.2.8	Motores sin interfaz DRIVE-CLiQ	41

	6.2.9	Conexión de un motor 1FT7 con ventilación forzada	42
	6.2.10	Conexión a un convertidor (variador)	44
7	Puesta	en marcha	45
	7.1	Actividades antes de la puesta en marcha	45
	7.2	Conexión	48
8	Servicio	)	49
	8.1	Consignas de seguridad durante el funcionamiento	49
	8.2	Fallos	50
	8.3	Pausas de servicio	52
9	Manteni	imiento periódico	53
	9.1 9.1.1 9.1.2 9.1.3	Inspección y mantenimiento  Consignas de seguridad Intervalos de mantenimiento  Plazo de cambio de cojinetes	53 54
	9.2 9.2.1 9.2.2	ReparaciónConsignas de seguridadDesmontaje/montaje del encóder	56
10	Puesta 1	fuera de servicio y eliminación	59
	10.1 10.1.1 10.1.2	Puesta fuera de servicio Preparación del desmontaje Desarme del motor	59
	10.2	Eliminación	60
Α	Anexo		63
	A.1	Referencia Manual de configuración	63
	A.2	Declaración de conformidad	64
	Índice a	ılfabético	65

Introducción

## 1.1 Acerca de estas instrucciones de servicio

En estas instrucciones de servicio se describe el motor y se informa sobre su manejo desde el momento de la entrega hasta la eliminación.

Lea estas instrucciones de servicio antes de utilizar el motor. De este modo garantizará un funcionamiento sin peligros ni complicaciones, así como una larga vida útil del motor.

Estas instrucciones de servicio son aplicables junto con el manual de configuración de SIEMENS correspondiente.

En Siemens nos esforzamos continuamente por mejorar la calidad de la información contenida en estas instrucciones de servicio. Si tiene algún comentario sobre errores o propuestas de mejora, póngase en contacto con el Centro de asistencia técnica Siemens.

Respete siempre las consignas de seguridad contenidas en estas instrucciones de servicio. El sistema de advertencia se explica en el reverso de la página de portada.

#### Características textuales

Además de las consignas de obligado cumplimiento por motivos de seguridad, en estas instrucciones de servicio hallará las siguientes características textuales:

- 1. Las instrucciones aparecen en forma de lista numerada. Respete el orden de pasos especificado.
- En las enumeraciones se utiliza el punto de viñeta.
  - El quión se utiliza en el segundo nivel de las enumeraciones.

## Nota

Una indicación es una información importante sobre el producto, sobre el manejo del producto o sobre la parte correspondiente de la documentación. Las indicaciones sirven de ayuda o proporcionan sugerencias adicionales.

1.1 Acerca de estas instrucciones de servicio

Consignas de seguridad 2

## 2.1 Consignas de seguridad generales

Consignas de seguridad y puesta en marcha para motores trifásicos de baja tensión alimentados por convertidor

# PELIGRO

Todos los trabajos de transporte, instalación, puesta en marcha y el mantenimiento se llevarán a cabo por personal técnico cualificado y responsable (observar las normas DIN EN 50110-1; IEC 60364).

Un comportamiento inadecuado puede provocar graves lesiones físicas o daños materiales.

Los datos técnicos de las versiones especiales y las variantes de montaje pueden diferir. En caso de dudas se recomienda encarecidamente consultar al fabricante, indicando la denominación de tipo y el número de serie (ver placa de características), o encomendar los trabajos de mantenimiento a uno de los centros de asistencia técnica de SIEMENS.

Las instalaciones y máquinas con motores trifásicos de baja tensión alimentados por convertidor deben cumplir los requisitos de protección de la directiva CEM.

Es responsabilidad del fabricante de la máquina la realización de una instalación correcta. Los cables de señal y de potencia al motor deben ejecutarse apantallados.

Deben observarse las indicaciones del fabricante del convertidor acerca del cumplimiento de las reglas de CEM durante la instalación.

## Empleo correcto

Los motores están destinados a instalaciones industriales o empresas. Cumplen las normas de la serie EN 60034-1 y las partes relevantes.

# /!\ADVERTENCIA

Está prohibido su uso en atmósferas potencialmente explosivas siempre y cuando éste no se haya previsto expresamente.

Si en un caso especial (durante su uso en una instalación no industrial) se imponen requisitos más rigurosos (p. ej. protección contra contactos por niños), dichos requisitos deberán cumplirse tomando medidas preventivas fuera del motor (es decir, en la instalación) durante el montaje.

### 2.2 Consignas de seguridad y aplicación

Es absolutamente necesario observar cualquier indicación distinta en la placa de características. Las condiciones en el emplazamiento deben corresponderse con la información de la placa de características.

Los motores están previstos para el funcionamiento en espacios cubiertos, con condiciones climáticas normales, como las que reinan habitualmente en las naves de fabricación.

## 2.2 Consignas de seguridad y aplicación

## Manejo seguro de máquinas eléctricas



#### Elementos rotativos o sometidos a tensión

Los elementos rotativos o sometidos a tensión eléctrica representan un peligro.

El desmontaje de las cubiertas necesarias, el uso inadecuado de la máquina, el manejo incorrecto o un mantenimiento insuficiente pueden provocar la muerte, graves lesiones corporales o daños materiales.

Desmonte las cubiertas únicamente observando las normas y maneje el motor de la forma adecuada. Realice periódicamente el mantenimiento del motor.

#### Personal cualificado

Estas instrucciones de servicio contienen únicamente las indicaciones que necesita el personal cualificado para utilizar el motor de forma reglamentaria.

Las personas responsables de la seguridad de la instalación deben garantizar lo siguiente:

- Los trabajos de planificación básicos de la instalación y todos los trabajos de transporte, montaje, instalación, puesta en marcha, mantenimiento y reparación son ejecutados por personal cualificado o están inspeccionados por los técnicos cualificados responsables.
- Las instrucciones de servicio y la documentación del motor están siempre disponibles en todos los trabajos.
- Los datos técnicos y las indicaciones sobre las condiciones de montaje, de conexión, ambientales y de servicio se observan de manera consecuente.
- Se cumplen las normas de construcción y de seguridad específicas de la instalación.
- Se observa el uso de equipos de protección personales.
- El personal no cualificado tiene prohibido realizar trabajos en estos motores o en sus inmediaciones.
- Especialmente si los motores se utilizan fuera de áreas industriales, el lugar de instalación está protegido contra un acceso no autorizado mediante dispositivos adecuados, p. ej., vallas protectoras y la correspondiente rotulación.

#### Nota

#### Centro de asistencia técnica Siemens

Se recomienda solicitar los servicios de los centros de asistencia técnica Siemens competentes a la hora de realizar operaciones de servicio técnico.

## Cumplimiento de las 5 reglas de seguridad

Por su propia seguridad y para evitar daños materiales, cuando realice trabajos en la máquina respete siempre las consignas relevantes para la seguridad y las cinco reglas de seguridad siguientes. Antes de comenzar a trabajar en la máquina deberá aplicar estas cinco reglas de seguridad en el orden mencionado.

- 1. Desconectar y aislar la alimentación.
  - Atienda a la desconexión y el aislamiento de alimentación de los circuitos auxiliares.
- 2. Proteger contra reconexión accidental.
- 3. Cerciorarse de la ausencia de tensión.
- 4. Poner a tierra y cortocircuitar.
- 5. Cubrir o delimitar las piezas bajo tensión.

Tras finalizar los trabajos, deshaga las operaciones realizadas en orden inverso.

## Riesgos térmicos

# PRECAUCIÓN

La temperatura de la superficie de los motores puede alcanzar más de 100 °C.

No toque las superficies calientes.

Los componentes sensibles a la temperatura (cables eléctricos y/o componentes electrónicos) deben alejarse de las superficies calientes. Un sobrecalentamiento de los motores puede destruir los bobinados y cojinetes, así como provocar la desmagnetización de los imanes permanentes.

Utilice los motores solamente con un control de temperatura efectivo.

## Indicaciones sobre campos electromagnéticos

# ADVERTENCIA

#### Campos electromagnéticos

Los campos electromagnéticos se generan durante el funcionamiento de instalaciones eléctricas, p. ej., transformadores, convertidores, motores, etc.

Los campos electromagnéticos pueden afectar a los aparatos electrónicos. Esto puede provocar errores de funcionamiento en dichos aparatos. Los datos almacenados en soportes electrónicos pueden ser destruidos. El funcionamiento de los marcapasos puede verse afectado, lo que puede tener consecuencias nocivas para la salud e incluso provocar la muerte.

Por ello está prohibido que las personas que llevan marcapasos permanezcan en dichas áreas.

El operador de la instalación debe proteger suficientemente al personal que trabaje en ella frente a posibles daños por medio de las medidas, señalizaciones y advertencias oportunas.

- Tenga en cuenta las normas de protección y seguridad nacionales vigentes. En materia de campos electromagnéticos, en Alemania son aplicables las normas BGV B11 y BGR B11.
- Coloque las señales de advertencia oportunas.
- Acote las zonas peligrosas.
- Ocúpese de reducir en su punto de generación los campos electromagnéticos, p. ej. previendo pantallas al efecto.

Descripción

## 3.1 Descripción del producto

#### Resumen

Los motores síncronos 1FT7 son motores excitados por imanes permanentes con dimensiones compactas.

Su eficaz perfil en cruz y el conector girable con cierre rápido permiten montar los motores con toda facilidad y rapidez.

Los motores 1FT7 cumplen las más altas exigencias de dinámica, rango de variación de la velocidad y precisión de eje y brida. Están equipados con los encóders más modernos y optimizados para el uso en nuestros sistemas de accionamiento y regulación completamente digitales.

Para el tipo de refrigeración se puede optar por refrigeración natural, ventilación forzada o refrigeración por agua. En la refrigeración natural, la mayor parte de las pérdidas térmicas generadas en el motor se liberan en el entorno a través de la superficie. En el caso de la ventilación forzada, este proceso se fuerza utilizando un ventilador adosado. La refrigeración por agua permite una refrigeración máxima y, a su vez, un rendimiento óptimo.

#### Utilidad

- Excelente dinámica en un amplio rango de velocidad con elevada capacidad de sobrecarga ≥ 4 × M₀ en caso de refrigeración natural
- Alto grado de protección que les permite funcionar incluso en condiciones ambientales difíciles
- Gran robustez ante choques y vibraciones gracias al montaje de los encóders a prueba de vibraciones
- Montaje rápido y sencillo gracias al perfil en cruz y a los conectores girables con cierre rápido
- Muy buen rendimiento
- Los motores 1FT7 Compact son, por su escasa ondulación del par, ideales para máquinas-herramienta en las que lo más importante es obtener la máxima calidad superficial y un mecanizado perfecto. Gracias a su diseño compacto también pueden funcionar en espacios reducidos
- Los motores 1FT7 High Dynamic tienen una inercia de rotor muy baja que les permite alcanzar una dinámica muy alta y tiempos de ciclo sumamente breves. Los motores 1FT7 High Dynamic se pueden adquirir con ventilación forzada o con refrigeración por agua, lo que les confiere una elevada potencia continua

## 3.2 Características técnicas

# Campo de aplicación

- Máquinas-herramienta de alto rendimiento
- Máquinas con altas exigencias de dinámica y precisión; por ejemplo:
  - Máquinas envasadoras/embaladoras
  - Máquinas estiradoras de láminas o foil de plástico
  - Máquinas de artes gráficas
  - Manipuladores

# 3.2 Características técnicas

Tabla 3-1 Características técnicas

Tipo de motor	Motor síncrono excitado por imanes permanentes
Material magnético	De tierras raras
Aislamiento del devanado del estator según EN 60034-1 (IEC 60034-1)	Clase térmica 155 (F) para una sobretemperatura del devanado de $\Delta T$ = 100 K con una temperatura ambiente de +40 °C (refrigeración natural, ventilación forzada) o bien con una temperatura del refrigerante de +30 °C (refrigeración por agua)
Refrigeración	Refrigeración natural, ventilación forzada, refrigeración por agua
Altitud de instalación en motores con refrigeración natural y con ventilación forzada según EN 60034–1 (IEC 60034–1)	≤ 1000 m sobre nivel del mar; de lo contrario, reducción de potencia
Forma constructiva según EN 60034-7 (IEC 60034-7)	IM B5 (IM V1, IM V3)
Grado de protección según EN60034–5 (IEC 60034–5)	IP65 (ventilador en caso de ventilación forzada IP54)
Vigilancia de temperatura según EN 60034-11 (IEC 60034-11)	Sensor de temperatura KTY 84 en el devanado del estator
Pintura	Gris oscuro perlado (similar a RAL 9023)
Extremo del eje en el LA según DIN 748-3; (IEC 60072-1)	Eje liso
Concentricidad, coaxialidad y planitud según DIN 42955 (IEC 60072–1)	Tolerancia N (normal)
Niveles de intensidad de vibración según EN 60034–14 (IEC 60034–14)	El nivel A se cumple hasta la velocidad asignada.
Nivel de presión acústica según DIN EN ISO 1680 tolerancia + 3 dB(A)	Refrigeración natural: 1FT703□ a 1FT706□: 65 dB(A) 1FT708□ a 1FT710□: 70 dB (A)
	Ventilación forzada: 1FT708□ a 1FT710□: 73 dB (A)
	Refrigeración por agua: 1FT706⊡: 65 dB(A) 1FT708⊡ a 1FT710⊡: 70 dB (A)

## 3.2 Características técnicas

Cistama do anaódor incornarado nara mater	F //
Sistema de encóder, incorporado para motores sin interfaz DRIVE-CLiQ	<ul> <li>Encóder incremental IC2048S/R <sup>1)</sup> sen/cos 1 Vpp, 2048 señales/vuelta <sup>1)</sup> con pistas C y D</li> </ul>
	<ul> <li>Encóder absoluto AM2048S/R <sup>1)</sup>, 2048 señales/vuelta <sup>1)</sup>, monovuelta, 4096 vueltas multivuelta, con interfaz EnDat</li> </ul>
Sistema de encóder, incorporado para motores con interfaz DRIVE-CLiQ	<ul> <li>Encóder incremental IC22DQ 22 bits (resolución 4194304, 2048 señales/vuelta a nivel interno ¹)) + posición de conmutación 11 bits</li> </ul>
	<ul> <li>Encóder absoluto AM22DQ, 22 bits monovuelta (resolución 4194304, 2048 señales/vuelta a nivel interno <sup>1)</sup>) + 12 bits multivuelta (rango de desplazamiento 4096 vueltas)</li> </ul>
	<ul> <li>Encóder absoluto AS24DQI 24 bits monovuelta (resolución 16777220, 2048 señales/vuelta a nivel interno ¹))</li> </ul>
	<ul> <li>Encóder absoluto AM24DQI, 24 bits monovuelta (resolución 16777220, 2048 señales/vuelta a nivel interno ¹)) + 12 bits multivuelta (rango de desplazamiento 4096 vueltas)</li> </ul>
Conexión	Conectores para señales y potencia
Opciones	Brida 1, (compatible con 1FT6)
	<ul> <li>Extremo del LA con chavetero y chaveta (equilibrado con media chaveta)</li> </ul>
	Freno de mantenimiento incorporado
	<ul> <li>Grado de protección IP64, IP67</li> </ul>
	<ul> <li>Conexión de aire de bloqueo (sólo en combinación con IP67)</li> </ul>
	Nivel de intensidad de vibración R
	<ul> <li>Precisión de concentricidad, coaxialidad y planitud: Tolerancia R</li> </ul>
	- Dadustar planetaria menteda
	<ul> <li>Reductor planetario montado</li> </ul>

<sup>1)</sup> S/R = Signals/Revolution

# 3.3 Placa de características

La placa de características contiene los datos técnicos válidos para el motor entregado. Al suministrar el motor se adjunta aparte una segunda placa de características.

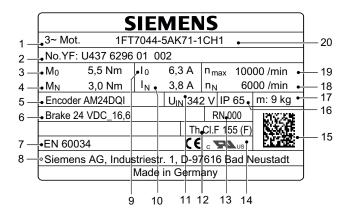


Figura 3-1 Diseño de principio de la placa de características

Tabla 3-2 Descripción de los datos de la placa de características

Posición	Descripción/datos técnicos
1	Tipo de motor: motores síncronos
2	N.º de identificación, n.º de serie
3	Par a rotor parado M₀ (100 K) [Nm]
4	Par asignado M <sub>N</sub> [Nm]
5	Identificación del tipo de encóder
6	Datos para el freno de mantenimiento: tipo, tensión, consumo (eléctrico)
7	Norma para todas las máquinas eléctricas rotativas
8	Dirección de fabricación
9	Intensidad a rotor parado I <sub>0</sub> [A]
10	Intensidad asignada I <sub>N</sub> [A]
11	Tensión inducida a la velocidad asignada U <sub>IN</sub> [V]
12	Clase térmica
13	Versión motor
14	Normas y prescripciones
15	Código 2D
16	Grado de protección
17	Masa motor m [kg]
18	Velocidad asignada n <sub>N</sub> [1/min]
19	Velocidad máxima de giro n <sub>máx</sub> [1/min]
20	Tipo de motor SIEMENS/referencia

## 3.4 Diseño

### 3.4.1 Normas

Los motores cumplen las siguientes normas según IEC/EN 60034:

Tabla 3- 3 Normas aplicables

Característica	Norma
Dimensionamiento y comportamiento en funcionamiento	IEC/EN 60034-1
Grado de protección (1)	IEC/EN 60034-5
Forma constructiva (1)	IEC/EN 60034-7
Designaciones de conexiones	IEC/EN 60034-8
Emisión de ruidos	IEC/EN 60034-9
Vigilancia de temperatura	IEC/EN 60034-11
Niveles de vibraciones mecánicas	IEC/EN 60034-14

<sup>(1)</sup> El grado de protección y la forma constructiva del motor figuran en la placa de características.

Los motores trifásicos cumplen con las partes relevantes de las series de normas EN 60034 y EN 60204-1. Los motores trifásicos son conformes con la Directiva de baja tensión. Los motores que están marcados con "UR" en la placa de características cumplen las normas UL.

Los motores de baja tensión son componentes para la instalación en máquinas en el sentido de la Directiva de maquinaria. Su puesta en marcha queda prohibida hasta que se haya constatado la conformidad del producto final con dicha Directiva (observar, entre otras, EN 60204-1).

#### Nota

Asegúrese que su producto final cumple todas las prescripciones legales vigentes. Además, se tienen que observar las normas y requisitos nacionales, locales y específicos de la instalación.

## 3.4.2 Formas constructivas

El motor está ejecutado según la forma constructiva IM B5 (IM V1, IM V3).

## 3.4.3 Versión de cojinetes

Los motores 1 FT7 están equipados con rodamientos ranurados de bolas con lubricación permanente. El rotor fijo se encuentra en el lado LA/DE.

## 3.4.4 Tipo de protección

## Grado de protección

El grado de protección según EN 60034-5 (IEC 60034-5) se designa con las letras IP y dos dígitos (p. ej.: IP64).

IP = protección internacional

1° dígito = protección contra materias extrañas

2° dígito = protección frente al agua

Dado que, en máquinas herramienta y máquinas tránsfer, se suelen utilizar refrigerantes/lubricantes con contenido de aceite, con gran capilaridad y/o corrosivos, la protección únicamente contra el agua no es suficiente. Los motores se tienen que proteger mediante cubiertas apropiadas.

Al elegir el tipo de protección del motor se deberá prestar atención a una obturación adecuada del eje de motor.

#### Conexión de aire de bloqueo

#### Nota

Para aplicaciones críticas con medios altamente fluentes, es posible encargar los motores 1FT7 a través de la opción de accesorios Q12 con conexión de aire de bloqueo (sólo en combinación con IP67).

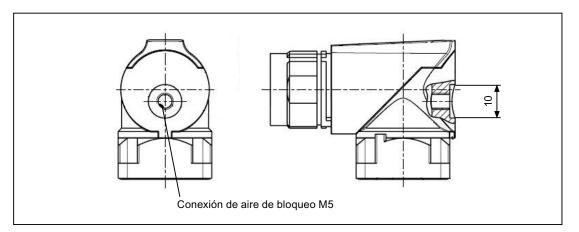


Figura 3-2 Conexión de aire de bloqueo

La conexión de aire de bloqueo viene cerrada de fábrica con un tapón de plástico.

Especificaciones técnicas sobre la conexión de aire de bloqueo

- Rosca de conector M5
- Sobrepresión desde 0,05 hasta 0,1 bar
- El aire comprimido tiene que estar seco y limpio (no se toleran partículas transportadas > 3 μm)

# Obturación del eje de motor

Tabla 3- 4 Obturación del eje del motor

IP64	IP65	IP67	
Intersticio	Retén radial sin muelle anular	Retén radial	
No se permite la influencia de humedad en la zona del eje y de la brida.	Obturación de la salida del eje contra salpicaduras de agua o refrigerante/lubricante. Se permite el	Para el montaje de reductores (con reductores sin obturación) para estanqueidad al aceite.	
Nota: Con IP64 no se admite la acumulación de líquido en la brida.	funcionamiento en seco del retén radial. Vida útil: aprox. 25000 h (valor orientativo). Con IP65 no se admite la acumulación	Para garantizar la seguridad funcional se necesita una lubricación y refrigeración suficiente de la falda de obturación por parte del aceite para engranajes.	
	de líquido en la brida.	Vida útil: aprox. 10000 h (valor orientativo).	
		El funcionamiento en seco de un retén radial perjudica fuertemente su funcionalidad, así como su vida útil.	

## 3.4.5 Condiciones ambientales

Los siguientes rangos de temperatura son válidos para motores con refrigeración natural y con ventilación forzada.

- Rango de temperatura admisible en funcionamiento: T = -15 °C a +40 °C
- Rango de temperatura admisible en almacenamiento: T = -20 °C a +70 °C

Si las condiciones son otras (temperatura ambiente > 40 °C o altitud de instalación > 1000 m sobre el nivel del mar), los pares/potencias se tienen que determinar según la tabla siguiente. La temperatura ambiente y la altitud de instalación se redondean a 5 °C y 500 m, respectivamente.

Tabla 3- 5 Reducción de la potencia en función de la altitud de instalación y la temperatura ambiente

Altitud de instalación sobre	Temperatura ambiente en °C				
el nivel del mar [m]	< 30	30 - 40	45	50	55
1000	1,07	1,00	0,96	0,92	0,87
1500	1,04	0,97	0,93	0,89	0,84
2000	1,00	0,94	0,90	0,86	0,82
2500	0,96	0,90	0,86	0,83	0,78
3000	0,92	0,86	0,82	0,79	0,75
3500	0,88	0,82	0,79	0,75	0,71
4000	0,82	0,77	0,74	0,71	0,67

## 3.4.6 Refrigeración

## Refrigeración natural

En los motores con refrigeración natural, las pérdidas térmicas generadas se disipan mediante conducción térmica, radiación y convección natural. Por tanto, el motor debe montarse adecuadamente para garantizar una disipación suficiente del calor.

Para garantizar la refrigeración, debe mantenerse una distancia mínima de 100 mm respecto a los componentes contiguos en 3 caras laterales.

Los datos nominales sólo son aplicables cuando la temperatura ambiente no supera los 40 °C (104 °F) debido a las condiciones de montaje.

#### Ventilación forzada

La refrigeración se realiza mediante un módulo de ventilación aparte con un ventilador accionado independientemente del motor. Este cuenta con el grado de protección IP54.

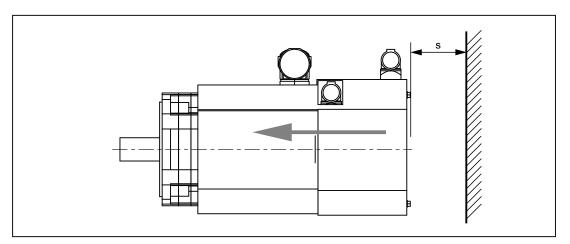
# PELIGRO

La ventilación forzada no es aplicable en caso de presencia de polvo inflamable, químicamente agresivo, conductor eléctrico o explosivo.

#### **ATENCIÓN**

Debe asegurarse que el motor siempre se haga funcionar con el ventilador externo.

Los motores deben estar dispuestos de tal manera que el aire de refrigeración pueda entrar y salir libremente y que se mantenga la distancia mínima de los orificios de entrada y salida de aire a los componentes contiguos (ver figura "Distancia mínima").



s en cuanto a AH 63 y AH 80, se aplica una distancia mínima de 30 mm en cuanto a AH 100, se aplica una distancia mínima de 50 mm

Figura 3-3 Distancia mínima s

No se debe reaspirar el aire caliente que sale del motor. La dirección del aire va de LCA hacia LA. El motor necesita aire ambiental normal para funcionar. El aire químicamente contaminado o las impurezas conductoras pueden ocasionar que el ventilador se averíe prematuramente. Las incrustaciones debidas al aire contaminado pueden provocar un empeoramiento del flujo térmico en el motor o bien a la obstrucción del canal de refrigeración y con ello el sobrecalentamiento del motor.

Para desmontar la capota del ventilador y conectar el conector de señales estando el motor montado, debe preverse una distancia mínima de 125 mm.



#### Riesgo de aspiración

En la entrada de aire existe riesgo de aspiración, p. ej. de cabello, corbatas, objetos sueltos, etc. Deben adoptarse las medidas de protección adecuadas: usar una malla para el cabello, no usar corbata, mantener libre la zona de aspiración, etc.

## Refrigeración por agua

El funcionamiento del motor sólo está permitido con un circuito cerrado de agua de refrigeración con cambiador de calor. Para conectar el motor al circuito de refrigeración se utilizan dos roscas interiores en el reverso del motor. La conexión de entrada y la de salida pueden elegirse a discreción.

Tabla 3-6 Datos técnicos para la refrigeración por agua

Conexión para agua de refrigeración		G1/4"
Caudal del agua de refrigeración	1FT706x	3 l/min
	1FT708x	4 l/min
	1FT710x	5 l/min
Presión máxima en la entrada		Máx. 6 bar
Pérdida de presión entre entrada y salida	1FT706x	< 0,3 bar con caudal del agua de refrigeración mínimo
	1FT708x	< 0,3 bar con caudal del agua de refrigeración mínimo
	1FT710x	< 0,25 bar con caudal del agua de refrigeración mínimo
Temperatura mínima de entrada del agua de refrigeración		T <sub>refrig</sub> > T <sub>ambiente</sub> - 5K
Temperatura máxima de entrada del agua de refrigeración (sin derating)		≤ 30 °C, valores más altos provocan una reducción de la potencia

Sólo se permite el uso de agua como refrigerante, a la que se deberá agregar una cantidad suficiente de aditivos para la protección contra la corrosión y la ralentización de la formación de algas. Otros refrigerantes (p. ej. refrigerante/lubricante, mezcla de aceite y agua a partir de 10% de aceite) pueden provocar una reducción de la potencia.

Si existe peligro de heladas, habrá que adoptar medidas de protección para el servicio, el almacenamiento y el transporte (añadir líquido anticongelante, purgar el circuito y limpiarlo con aire, etc.). Aplicación y dosificación del líquido anticongelante según las especificaciones del fabricante. Se tiene que evitar la mezcla de anticongelantes distintos.

Se debe proteger el motor con un filtro (100  $\mu$ m) contra impurezas en la tubería de alimentación. Para las tuberías y las válvulas puede usarse latón, acero inoxidable o plástico. Sin embargo, si se utilizan diversos materiales inmediatamente contiguos, debe observarse la serie de tensiones. Por ese motivo, no debe usarse zinc en el circuito de refrigeración.

Si se necesita un estrangulamiento para limitar el caudal, será conveniente que se realice el estrangulamiento aguas abajo del motor. No se permite un estrangulamiento justo antes de la entrada, ya que podrían producirse efectos de cavitación y daños en el motor.

Los valores indicados para el agua de refrigeración cumplen los requisitos de los circuitos de refrigeración cerrados. En el agua de refrigeración no aparecerán a la vez todas las concentraciones indicadas.

Tabla 3-7 Especificaciones requeridas para el refrigerante

	Calidad del agua de refrigeración para motores con aluminio, tubos de acero inoxidable + fundición gris o cubierta de acero
Iones de cloruro	< 40 ppm, si procede mezclando agua desionizada.
Iones de sulfato	< 50 ppm
Iones de nitrato	< 50 ppm
рН	6 9 (con aluminio 6 8)
Conductividad eléctrica	< 500 μS/cm
Dureza total	< 170 ppm

#### Nota

Se recomienda utilizar agua desionizada con conductividad reducida (5 ...  $10 \mu S/cm$ ) (si es necesario, se consultan los valores al proveedor del agua). ¡Según 98/83/CE el agua potable puede contener una proporción de cloruro de hasta 2.500 ppm!

Para el análisis del agua disponible en la instalación, puede recurrirse a los fabricantes de aditivos químicos.

Tabla 3-8 Calidad del refrigerante

	Calidad del refrigerante
Agua de refrigeración	según la tabla "Especificaciones requeridas para el agua refrigerante"
Protección contra la corrosión	0,2 hasta 0,25% Inhibidor Nalco TRAC100 (antes 0GE056)
Protección anticongelante	Según necesidad 20 - 30% Antifrogen N (fabricante Clariant)
Sustancias disueltas	< 340 ppm
Tamaño de las partículas arrastradas	< 100 μm

#### Nota

Se puede prescindir del inhibidor cuando está garantizada una proporción de Antifrogen N > 20%.

Con una proporción de anticongelante < 30% no es necesario reducir la potencia.

#### **ATENCIÓN**

#### Almacenamiento o transporte del motor

Se debe vaciar el circuito de refrigeración en caso de almacenamiento, parada larga y transporte del motor.

3.4 Diseño

## 3.4.7 Emisión de ruido

Cuando operan en el rango de velocidad de 0 hasta la velocidad asignada, los motores de la serie 1FT7 pueden alcanzar los niveles de presión acústica superficial Lp(A) siguientes:

Tabla 3-9 Nivel de presión acústica

Forma de refrigeración	Altura del eje	Nivel de presión acústica superficial Lp(A)
Con refrigeración natural	1FT703 a 1FT706 1FT708 a 1FT710	65 dB(A) + 3 dB de tolerancia 70 dB(A) + 3 dB de tolerancia
Con ventilación forzada	1FT706 a 1FT710	73 dB(A) + 3 dB de tolerancia
Con refrigeración por agua	1FT706 1FT708 a 1FT710	65 dB(A) + 3 dB de tolerancia 70 dB(A) + 3 dB de tolerancia

Los motores están homologados para un amplio campo de condiciones de instalación y funcionamiento. Estas condiciones, p. ej., diseño de cimentación rígido o aislante de vibraciones, tienen en parte gran influencia en la emisión de ruidos.

Instrucciones de servicio, 05/2011, 610.40075.55c

Preparación para el uso

# 4.1 Envío y embalaje

## Comprobación de la integridad del suministro

Los sistemas de accionamiento presentan distintos componentes según la versión. Una vez recibido el suministro, compruebe inmediatamente si su contenido coincide con lo indicado en los documentos que acompañan a la mercancía. Siemens no se responsabiliza de daños que se reclamen posteriormente.

- Presente una reclamación inmediatamente al transportista por los daños de transporte detectados.
- Presente una reclamación inmediatamente al representante competente de Siemens si detecta deficiencias o el suministro está incompleto.

La segunda placa de características incluida en el suministro puede utilizarse para identificar adicionalmente los datos del motor cerca de éste.

# 4.2 Transporte y almacenamiento

## 4.2.1 Transporte

Utilizar los útiles de distribución de carga adecuados para el transporte y el montaje. Se debe respetar la normativa específica de cada país.

Si el motor no se pone en marcha inmediatamente después de la entrega, deberá almacenarse en un lugar seco, sin polvo ni vibraciones (ver apartado "Almacenamiento").

# /!\ADVERTENCIA

### Peligro en las operaciones de elevación y transporte

Una ejecución inadecuada y el uso de equipos y medios auxiliares inapropiados o defectuosos pueden causar lesiones o daños materiales.

Los aparatos de elevación, sistemas transportadores y útiles de distribución de carga deben cumplir con la normativa. El aparato elevador deberá tener una capacidad de carga adecuada. No colocar cargas adicionales. Para izar el motor, particularmente si existen componentes adosados en sus costados o parte superior, utilice dispositivos adecuados de guiado de cables o distanciadores. El peso del motor se indica en la placa de características. El motor no se debe levantar ni transportar por el conector de potencia, el conector de señales o el Sensor Module. El motor puede caer. Esto puede provocar lesiones graves o daños materiales en el motor e incluso daños generales.

# ADVERTENCIA

## Transporte y elevación del motor por los cáncamos

En motores grandes, los escudos portacojinete llevan cáncamos de elevación o roscas para introducir los cáncamos.

- Enroscar los cáncamos por completo y firmemente (aprox. 8 Nm), pero no en exceso.
- No utilizar cáncamos deformados o dañados.
- No retirar las arandelas de presspan.
- No se permite someter a esfuerzos transversales el plano del anillo.
- El motor solo debe elevarse por los cáncamos de los escudos portacojinete. No se permite colocar cáncamos de elevación en el extremo del eje.

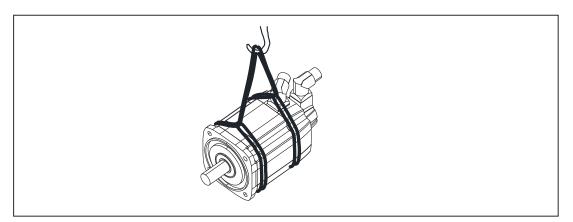


Figura 4-1 Elevación y transporte con cintas de eslingas

## 4.2.2 Almacenamiento

Los motores deben almacenarse en recintos cerrados y secos en los que no haya polvo ni vibraciones ( $v_{ef}$  < 0,2 mm/s). Los motores no deben permanecer almacenados más de 2 años a temperatura ambiente (-25 °C a +55 °C) para que no se reduzca la vida útil de la grasa.

## **PRECAUCIÓN**

#### Daños por parada en los cojinetes

En caso de almacenamiento incorrecto existe el peligro, p. ej., de que las vibraciones produzcan daños por parada en los cojinetes, como estrías de parada.

## Almacenamiento en el interior

- Aplique en los componentes desnudos exteriores, p. ej., los extremos del eje, productos de protección como Tectyl siempre y cuando esto no venga ya hecho de fábrica.
- Almacene el motor en un almacén que cumpla los requisitos siguientes:
  - Debe estar seco, libre de polvo, a prueba de heladas y sin vibraciones. La humedad relativa del aire debe ser inferior al 60%; la temperatura, de conformidad con EN 60034-1, no debe ser inferior a -15 °C.
  - Debe estar bien ventilado.
  - Ha de brindar protección contra inclemencias atmosféricas extremas.
  - El aire ambiente no debe contener gases agresivos.
- Proteja el motor contra golpes y humedad.
- · Cubra bien el motor.
- Evite la corrosión de contacto.

4.2 Transporte y almacenamiento

Montaje 5

## 5.1 Colocación



#### Piezas sensibles al calor

Los componentes de la carcasa de los motores eléctricos pueden alcanzar temperaturas superiores a 100 °C. Las piezas sensibles al calor, como los cables, pueden sufrir daños si entran en contacto directo con la carcasa del motor.

A la hora de disponer piezas sensibles al calor, asegúrese de que no estén en contacto con la carcasa del motor.

## **PRECAUCIÓN**

## Extremo del eje

La colocación y el montaje del motor se deben llevar a cabo sin golpear ni ejercer presión sobre el extremo del eje.

#### Nota

Tenga en cuenta los datos técnicos que figuran en las placas fijadas a la carcasa del motor.

#### 5.1 Colocación

#### Consideraciones al colocar los motores

- Tenga en cuenta los datos de la placa de características y los rótulos de advertencia e indicaciones del motor.
- Deben observarse las fuerzas radiales y axiales admisibles (ver manual de configuración). En los motores dotados de un freno integrado no se permiten fuerzas axiales.
- Compruebe si coinciden las condiciones en el lugar de montaje (p. ej., temperatura, altitud de instalación).
- Está prohibido el uso en atmósferas potencialmente explosivas.
- Elimine a fondo los agentes anticorrosivos del extremo del eje (utilizar disolventes convencionales).
- En los motores con refrigeración natural y con ventilación forzada, debe asegurarse la disipación de las pérdidas térmicas (ver capítulo "Refrigeración").
- Para la colocación vertical con el extremo de eje hacia arriba se tiene que asegurar que no pueda penetrar ningún líquido en el cojinete superior.
- Los cáncamos de elevación atornillados deben retirarse tras la colocación.
- Tenga en cuenta el apoyo uniforme de la fijación abridada y evite las tensiones mecánicas al apretar los tornillos de fijación. Utilice tornillos de cabeza cilíndrica Allen con una clase de resistencia mínima de 8.8. Tenga en cuenta los pares de apriete de los tornillos de fijación de la brida del motor.

Tabla 5- 1 Pares de apriete

Motor	Tornillo DIN 7984	Arandela ISO 7092 [mm]	Par de apriete de los tornillos (no para las conexiones eléctricas)
1FT703	M6	6 (d2 = 11)	8 Nm
1FT704	M6	6 (d2 = 11)	8 Nm
1FT706	M8	8 (d2 = 15)	20 Nm
1FT708	M10	10 (d2 = 18)	35 Nm
1FT710	M12	12 (d2 = 20)	60 Nm

## 5.2 Calado de elementos de transmisión

## **ATENCIÓN**

No se deben forzar con golpes el eje ni los cojinetes de los motores. No se deben exceder las fuerzas axiales y radiales admisibles en el extremo del eje según el requisito de configuración. En los motores dotados de un freno de mantenimiento integrado no se permiten las fuerzas axiales.

El calado y la extracción de los elementos de transmisión (p. ej., acoplamiento, rueda dentada, polea) debe realizarse con los dispositivos adecuados (ver figura)

- Utilizar el taladro roscado en el extremo del eje.
- Calentar los elementos de transmisión si es necesario.
- Al extraer, utilizar la arandela intermedia para proteger el agujero roscado en el extremo del eje.
- Si es necesario, equilibrar el motor con los elementos de transmisión de conformidad con ISO1940.

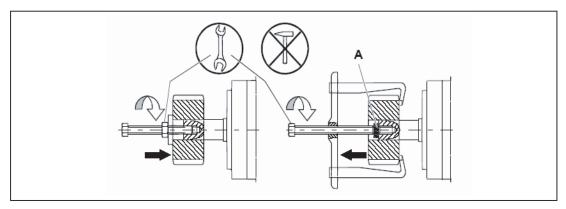


Figura 5-1 Calado y extracción de los elementos de transmisión; A = arandela intermedia (para proteger el agujero roscado en el extremo del eje)

# 5.3 Comportamiento frente a vibración

El fabricante equilibra los motores dotados de chaveta con medio chavetero. El comportamiento frente a vibración del sistema en el emplazamiento se ve influido por los elementos de transmisión, las condiciones de montaje, la alineación, la colocación y las vibraciones externas. De esta forma pueden modificarse los valores de vibración del motor.

Los motores son conformes a la intensidad de vibración de nivel A según EN 60034-14 (IEC 60034-14).

Los valores indicados se refieren únicamente al motor. El comportamiento de vibración condicionado por la instalación puede producir un aumento de estos valores en el motor.

El nivel de intensidad de vibración se cumple hasta la velocidad asignada (n<sub>N</sub>).

Estándar: Intensidad de vibración nivel A

Opción: Intensidad de vibración nivel R (se cumple la intensidad de vibración de nivel A y R hasta n<sub>N</sub>)

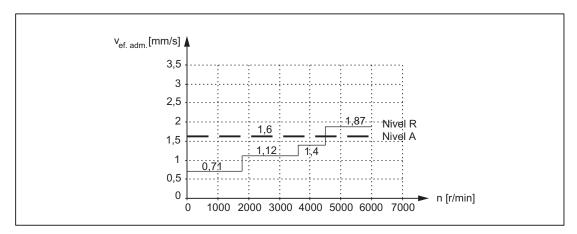


Figura 5-2 Niveles de vibraciones mecánicas

Conexión

# 6.1 Conexión mecánica de la refrigeración por agua

Para conectar el motor al circuito de refrigeración se utilizan dos roscas interiores en el reverso del motor. La conexión de entrada y la de salida pueden elegirse a discreción.

- 1. Asegúrese de que el agua de refrigeración cumpla las especificaciones requeridas, ver capítulo "Refrigeración".
- 2. Asegúrese de que esté disponible la cantidad correspondiente de agua de refrigeración, ver la placa de características.
- 3. Enrosque las tuberías de agua de refrigeración en las roscas hembra de 1/4".
- 4. Asegúrese de que la presión de servicio máxima admisible no supere los 6 bar.

## 6.2 Conexión eléctrica

## 6.2.1 Consignas de seguridad



## Peligro de electrocución

Cuando el rotor gira, en los bornes del motor aparece una tensión de 300 V aprox.

Los trabajos eléctricos deben realizarse siempre con el motor detenido. Esto se aplica también a los circuitos secundarios.

Los trabajos de montaje en convertidores y conectores únicamente deben encomendarse a personal cualificado.

Los conectores solo pueden enchufarse o desenchufarse con la tensión desconectada.

¡Respetar las normas sobre trabajos en instalaciones electrotécnicas!

#### **PRECAUCIÓN**

#### Componentes sensibles a descargas electrostáticas

El presente motor contiene componentes sensibles a descargas electrostáticas. Si se tocan las conexiones de señal con las manos o con herramientas cargadas electrostáticamente, se pueden ocasionar fallos de funcionamiento.

Observe las medidas de protección ESD.

Reglas de seguridad para los trabajos en instalaciones eléctricas según EN 50110-1 (DIN VDE 0105-100):

- Desconectar y aislar de alimentación.
- Proteger contra reconexión accidental.
- Cerciorarse de la ausencia de tensión.
- Poner a tierra y cortocircuitar.
- Cubrir o delimitar las piezas bajo tensión.

## 6.2.2 Conexión del motor

# PELIGRO

¡Advertencia de daños en el motor!

La conexión directa a la red trifásica destruye el motor.

¡Los motores sólo se deben utilizar con los convertidores configurados!

¡Tenga en cuenta la secuencia de fases correcta!

Los sistemas de encóder y el sensor de temperatura son componentes sensibles a descargas electrostáticas (ESD). ¡No toque las conexiones con las manos o con herramientas si existe la posibilidad de descarga electrostática!

- Se recomiendan los cables confeccionados por SIEMENS (no incluidos en el suministro).
   Estos cables reducen el trabajo de montaje y aumentan la seguridad de operación (ver manual de configuración).
- La instalación adecuada es responsabilidad del fabricante del equipo/máquina.
- Tenga en cuenta los datos de la placa de características y los de los esquemas de conexiones.
- Adapte los cables de conexión de este tipo a las tensiones e intensidades que aparezcan.
- Con alimentación por convertidor, las oscilaciones de tensión y corriente de alta frecuencia pueden producir perturbaciones electromagnéticas en los cables al motor. Utilice cables de potencia y de señales apantallados. Tenga en cuenta las indicaciones CEM del fabricante del convertidor.
- El interior del conector debe estar limpio y sin impurezas ni humedad.
- Evite extremos de hilo salientes.
- Compruebe las juntas y las superficies de obturación de los conectores para que se mantenga el grado de protección.
- Proteja los cables de conexión contra la torsión, la tracción, el cizallamiento y el pliegue.
   No se permiten esfuerzos permanentes sobre los conectores.
- La ranura de codificación de la unión por conector debe introducirse enrasada en el conector hembra y la tuerca de racor debe apretarse bien manualmente hasta el tope.

# PRECAUCIÓN

#### Carga térmica elevada

Con carga térmica alta, p. ej. sobrecarga con motor detenido, puede que sea insuficiente la función de protección con sensor de temperatura incorporado. Prevea para tales casos medidas adicionales de protección, p. ej., vigilancia i²t.

# 6.2.3 Esquema de conexiones

En el esquema de conexiones figuran los datos relativos al circuito y la conexión del devanado del motor.

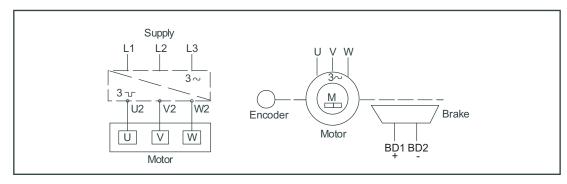


Figura 6-1 Esquema de conexiones

## Tipos de conectores

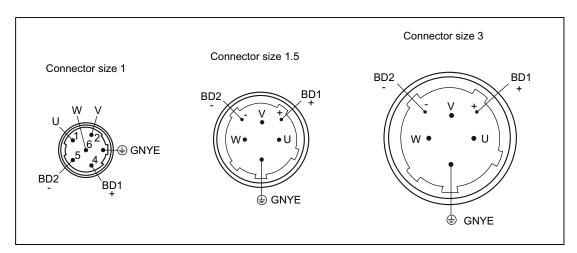


Figura 6-2 Conector de potencia

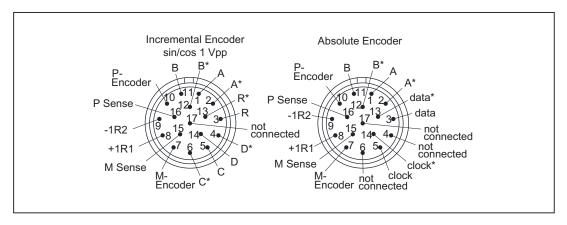


Figura 6-3 Conector de señal (motor sin interfaz DRIVE-CLiQ)

## 6.2.4 Caja de bornes

## Conexión de potencia mediante caja de bornes

- La asignación de bornes en la caja de bornes se tiene que ejecutar según la figura.
- El conductor de protección debe conectarse.
- Deben utilizarse terminales de cable según DIN 46234.
- Conectar los frenos opcionales (ver figura).

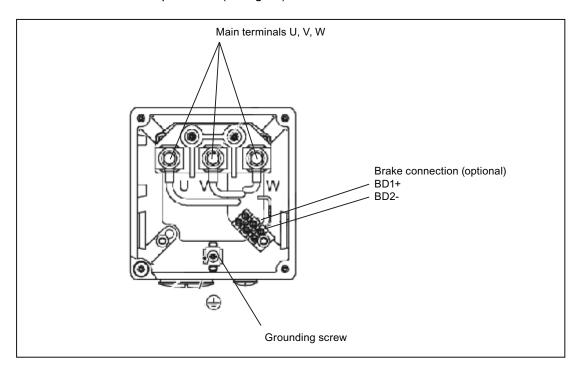


Figura 6-4 Caja de bornes gk230

Tabla 6-1 Conexiones para la caja de bornes

Tipo de caja de bornes	gk230
Entrada de los cables	1 x PG 29/1 x PG 9
Máx. diámetro exterior de cable 1)	30 mm
Intensidad efectiva por borne 2)	66 A
Número de bornes principales U, V, W	3 x M5
Máx. sección por borne	1 x 16 mm <sup>2</sup>
Conexión de puesta a tierra	M4
Par de apriete [Nm]	0,8 - 1,2
Conexión del freno 3)	1,5 mm <sup>2</sup>

<sup>1)</sup> En función de la junta utilizada

<sup>&</sup>lt;sup>2)</sup> Datos según DIN EN 60204-1 (método de instalación C, temperatura ambiente 40 °C)

<sup>3)</sup> BD1+/BD2- (regleta de bornes solo en el modelo con freno)

## Intensidad máxima admisible para cables de potencia y señales

La intensidad máxima admisible de cables de cobre con aislamiento de PVC/PUR para los tipos de tendido B1, B2 y C en condiciones de servicio continuo se indica en la tabla, para una temperatura del aire ambiente de 40 °C. Con otras temperaturas ambiente, hay que corregir los valores con los factores indicados en la tabla "Factores de reducción de potencia".

Tabla 6-2 Sección del cable e intensidad máxima admisible

Sección	Intensidad máxi	Intensidad máxima eficaz, 50/60 Hz AC o DC para tipo de tendido							
[mm²]	B1 [A]	B1 [A] B2 [A] C [A]							
Electrónica (según EN 60204-1)									
0,20	-	4,3	4,4						
0,50	-	7,5	7,5						
0,75	-	9	9,5						
Potencia (según	EN 60204-1)								
1,50	13,5	13,1	15,2						
2,50	18,3	17,4	21						
4	24	23	28						
6	31	30	36						
10	44	40	50						
16	59	54	66						
25	77	70	84						
35	96	86	104						
50	117	103	125						
70	149	130	160						

Tabla 6-3 Factores de derating para cables de potencia y señales

Temperatura del aire ambiente [°C]	Factor de reducción de potencia según EN 60204-1, tabla D1
30	1,15
35	1,08
40	1,00
45	0,91
50	0,82
55	0,71
60	0,58

## 6.2.5 Giro de los conectores

Los conectores de potencia y los conectores de señales se pueden girar de forma limitada. Para girar el conector acodado se puede utilizar el conector hembra adecuado. Enroscar por completo el conector hembra para evitar dañar los contactos macho. En los encóders con Sensor Module integrado (DQI), la salida de cable es fija hacia arriba.

## **ATENCIÓN**

#### Giro de los conectores

- No deberá superarse el ángulo de giro permitido.
- Para garantizar el grado de protección se permite un máximo de 10 giros.
- El giro se deberá hacer con un contraconector que case con la rosca del conector. Girar el Sensor Module solo manualmente. No se permite utilizar tenazas de tubo ni martillo o similares.

## Capacidad de giro del conector de potencia en los motores 1FT7 | Capacidad de giro del conector de potencia en los motores 1FT7 | Capacidad de giro del conector de potencia en los motores 1FT7

Tabla 6-4 Rango de giro del conector de potencia

Motor	Ángulo α	Ángulo β	Tamaño del conector	Dibujo
1FT703	122°	208°	1	<b>M</b>
1FT704 1FT706 1FT708	135°	195°	1	
1FT708 1FT710	195°	140°	1,5	a B

#### 6.2 Conexión eléctrica

Capacidad de giro de los conectores en motores sin interfaz DRIVE-CLiQ y en motores con interfaz DRIVE-CLiQ mediante Sensor Module

1FT7000-0000-0X00; X = M, N, D, F

Tabla 6-5 Rango de giro del conector de potencia

Motor	Ángulo α	Ángulo β	Tamaño del conector	Dibujo
1FT703	130°	160°	1	
1FT704	125°	140°	1	
1FT706 1FT708	130°	140°	1	
1FT708 1FT710	195°	130°	1,5	α' β'

Tabla 6- 6 Rango de giro del conector de señales

Motor		E-CLiQ mediante	Conector	Dibujo	
	Ángulo α' Ángulo β'		Ángulo α΄	Ángulo β΄	
1FT703	130°	120°	160°	135°	Ver tabla "Conectores de
1FT704	145°	135°	145°	135°	potencia"
1FT706	110°	110°	150° 135°		
1FT708 1FT710	90°	90°	90°	90°	

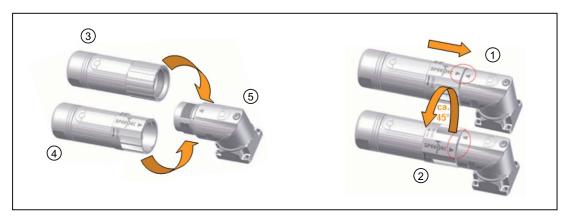
Tabla 6-7 Máx. par de torsión que aparece

Conector	Máx. par de torsión
Conector de potencia tamaño 1	12 Nm
Conector de potencia tamaño 1,5	20 Nm
Conector de señales (sin DRIVE-CLiQ)	12 Nm
Conector de señales (con DRIVE-CLiQ)	8 Nm

El conector de potencia tamaño 3 no es girable. Este tamaño de conector debe pedirse con el sentido de salida de cables deseado.

## 6.2.6 Acoplamiento rápido

Los motores se pueden conectar usando conectores de acoplamiento rápido (SPEED-CONNECT). Los conectores del motor están ejecutados de forma que pueden utilizarse tanto los nuevos cables de acoplamiento por cierre rápido como los cables convencionales con acoplamiento por rosca.



- 1+2 Conexión del conector SPEED-CONNECT
- 3 Acoplamiento por rosca
- 4 SPEED-CONNECT
- 5 Conector de motor con SPEED-CONNECT

Figura 6-5 Acoplamiento rápido

## 6.2.7 Motores con interfaz DRIVE-CLiQ

Los motores para el sistema de accionamiento SINAMICS llevan una evaluación de encóder y temperatura integrada, así como una placa electrónica de características. La conexión al sistema de convertidor se efectúa mediante un conector hembra RJ45plus de 10 polos. Recibe el nombre de interfaz DRIVE-CLiQ. La asignación de pines no depende del encóder interno del motor.

## **ATENCIÓN**

El Sensor Module tiene contacto directo con componentes sensibles a descargas electrostáticas. Las conexiones no se deben tocar con las manos o con herramientas que puedan estar cargadas electrostáticamente.

La comunicación de señales entre el motor y el Motor Module se efectúa a través de un cable DRIVE-CLiQ (MOTION-CONNECT). El conector del cable DRIVE-CLiQ debe insertarse hasta que los muelles elásticos encajen.

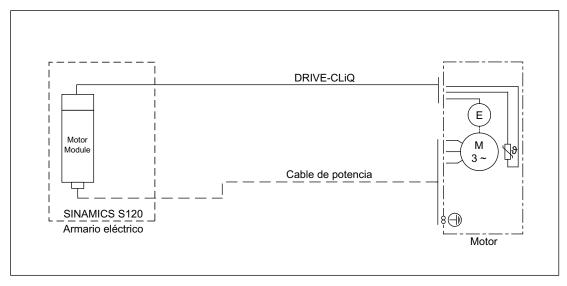


Figura 6-6 Conexión de encóder con DRIVE-CLiQ

## 6.2.8 Motores sin interfaz DRIVE-CLiQ

En los motores sin interfaz DRIVE-CLiQ, el sensor de velocidad y la sonda de temperatura se conectan a través de un conector de señales.

Los motores sin DRIVE-CLiQ necesitan un Sensor Module Cabinet (SMC) para el funcionamiento en el sistema de accionamiento SINAMICS S120. El motor se conecta al SMC con el cable de señales. El SMC se conecta al motor con un cable DRIVE-CLiQ (MOTION-CONNECT).

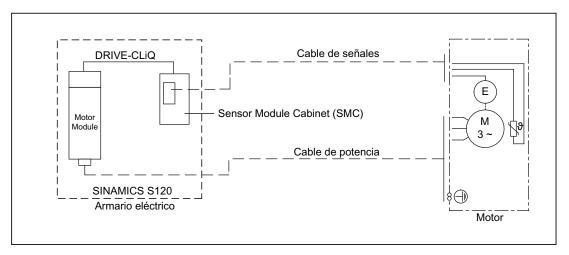


Figura 6-7 Conexión de encóder sin DRIVE-CLiQ

## 6.2.9 Conexión de un motor 1FT7 con ventilación forzada

La conexión del motor se efectúa a través de un conector.

Tabla 6-8 Valores de conexión para ventiladores externos en 1FT7

Altura del eje	Consumo de corriente máx. con					
	1AC 230 V / 50 Hz (±10 %)	1AC 230 V / 60 Hz (+5 %/-10 %)				
63	< 0,1 A	< 0,1 A				
80 a 100	0,40 A	0,45 A				

Observar las siguientes indicaciones sobre la conexión:

- Utilice sólo cables que cumplan con la normativa de instalación prescrita en materia de tensión, corriente, material aislante y capacidad.
- Asegúrese antes de conectar el aparato de que la tensión de red coincide con la tensión del aparato.
- Compruebe si los datos de la placa de características del ventilador coinciden con los datos de conexión.
- Los cables de conexión no deben estar sometidos a cargas de tracción inadmisibles.
- Conecte el conductor de protección (PE).
- Cuando el motor funciona, asegúrese de que el ventilador también esté conectado.

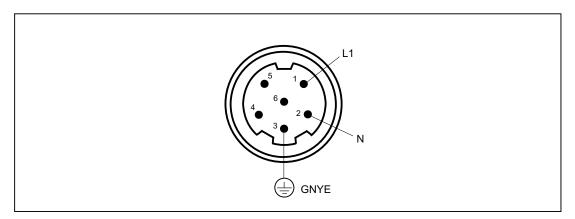


Figura 6-8 Conexión del ventilador externo mediante conector

Tabla 6-9 Referencias

	Referencia (MLFB)
Conector con SPEED-CONNECT	6FX2003-0LU30
Cable preconectorizado con SPEED-CONNECT	6FX5002-5CN01-□□□0

## Conexión del cable de señales

- 1. Afloje los 4 tornillos (1) de la tapa de cubierta (3) y los cáncamos de elevación (2).
- 2. Retire la tapa de cubierta (3).
- 3. Alinee el conector de señal (4) 90° a la izquierda o a la derecha respecto al eje del motor.
- 4. Conecte el conector de señal (4).
- 5. Monte de nuevo la tapa de cubierta (3) con los tornillos (1) y, si es necesario, fije los cáncamos de elevación.

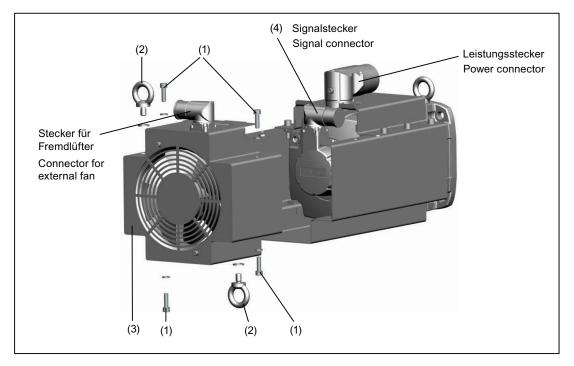


Figura 6-9 Conexión del cable de señales

Para desmontar la capota del ventilador y conectar el conector de señales estando el motor montado, debe preverse una distancia mínima de 125 mm.

#### 6.2 Conexión eléctrica

## 6.2.10 Conexión a un convertidor (variador)

## Selección y conexión del cable

Para la conexión del motor a un convertidor, utilice cables MOTION-CONNECT o cables de conexión apantallados. La pantalla compuesta por el máximo posible de conductores individuales tiene que poseer una buena conductividad. Las pantallas trenzadas de cobre o aluminio resultan muy apropiadas.

La conexión de la pantalla se realiza a ambos lados del motor y del convertidor; los extremos de cable sin pantalla se deben mantener lo más cortos posible.

Ejecute el contacto amplio para conseguir una buena derivación de las corrientes de alta frecuencia (contacto de 360° en el convertidor).

Puesta en marcha

# 7.1 Actividades antes de la puesta en marcha

Antes de la puesta en marcha de la instalación, compruebe si está correctamente montada y conectada. El sistema de accionamiento debe ponerse en marcha de acuerdo con las instrucciones de servicio del convertidor o del ondulador.

#### Nota

El listado siguiente no puede ser completo. Es posible que resulten necesarias inspecciones y comprobaciones adicionales conforme a las condiciones específicas de la instalación.





#### ¡Peligro de electrocución!

Durante la puesta en marcha/funcionamiento del motor eléctrico, los componentes imprescindibles del motor están sometidos a una tensión peligrosa. El manejo inadecuado de este motor puede causar la muerte o graves lesiones, así como considerables daños materiales. Deben tenerse en cuenta las indicaciones de advertencia del producto.

# /!\ADVERTENCIA

¡Riesgo por el giro del rotor!

Asegurar los elementos de transmisión con protección contra contacto.

## 7.1 Actividades antes de la puesta en marcha

#### Unión mecánica

#### Asegúrese de que:

- Se adoptan las medidas de protección contra contactos directos con las piezas móviles que están bajo tensión.
- El motor esté correctamente montado y alineado.
- El rotor puede girarse sin rozar.
- Las condiciones de servicio coinciden con los datos previstos conforme a la placa de características.
- Están correctamente realizados y fijamente apretados todos los tornillos de fijación, elementos de unión y las conexiones eléctricas.
- Los elementos de transmisión están correctamente ajustados de acuerdo a la aplicación, p. ej.
  - Los acoplamientos están alineados y equilibrados.
  - La tensión de la correa está correctamente ajustada (en caso de transmisión por correa).
  - El juego radial y el juego de flancos de diente y puntas están correctamente ajustados (en caso de transmisión por engranajes).

#### Conexión eléctrica

#### Asegúrese de que:

- Se han realizado debidamente las conexiones de puesta a tierra y equipotencial.
- Los frenos presentes funcionen correctamente.
- En caso de alimentación por convertidor, no se sobrepasa la velocidad de giro límite n<sub>máx</sub> indicada.

## Dispositivos de vigilancia

Asegúrese de que:

- No se supere la velocidad máxima especificada en la placa de características por haberse establecido el control y vigilancia de velocidad correspondientes.
- Estén conectados debidamente y aptos para el funcionamiento los posibles dispositivos accesorios existentes para la vigilancia del motor.

#### Ventilación forzada

Antes de la puesta en marcha deben comprobarse todos los detalles técnicos de seguridad y relevantes para el funcionamiento. A continuación se recoge una lista que puede ser de ayuda, si bien no pretende ser completa.

#### Asegúrese de que:

- Coinciden los datos de la unidad de ventilación forzada con los datos de conexión. La unidad de ventilación forzada no debe conectarse si los datos de conexión de la unidad difieren de tal modo que resulte una sobrecarga.
- Se ha fabricado correctamente la instalación eléctrica (p. ej., colocación del conductor de protección) de la unidad de ventilación forzada y sus accesorios.
- Se han realizado correctamente el montaje y la instalación eléctrica de los componentes relevantes para la seguridad, tales como guardamotores, rejillas protectoras, etc.

#### **PRECAUCIÓN**

No utilice nunca el motor sin conectar el ventilador externo.

Si el ventilador externo falla o el motor funciona durante un breve periodo de tiempo sin ventilación forzada, el motor se sobrecalienta. En consecuencia, pueden producirse daños materiales o daños generales.

## Refrigeración por agua

Asegúrese de que:

- El suministro de agua de refrigeración está conectado y listo para funcionar.
- La circulación del agua de refrigeración (caudal, temperatura) es correcta.

## **PRECAUCIÓN**

No utilice nunca el motor sin conectar el suministro de agua de refrigeración. Vigile las temperaturas de entrada del agua admisibles.

Si el suministro de agua de refrigeración falla o el motor funciona durante un breve periodo de tiempo sin dicho suministro, el motor se sobrecalienta. En consecuencia, pueden producirse daños materiales o daños generales.

## Freno (opción)

Asegúrese de que:

- El freno esté abierto al aplicar la tensión de servicio
- El freno funciona correctamente (apertura, cierre).

## 7.2 Conexión

Antes de conectar el motor es necesario cerciorarse de la correcta parametrización del convertidor de frecuencia.

Utilice las herramientas informáticas de puesta en marcha correspondientes, p. ej., "Drive ES" o "STARTER".

## **PRECAUCIÓN**

#### Marcha inestable o ruidos anómalos

El motor puede sufrir daños si se manipula de forma inadecuada durante el transporte, el almacenamiento o el montaje. Si se opera un motor dañado, pueden producirse desperfectos en el devanado, en los cojinetes o daños generales.

En caso de marcha irregular y ruidos anormales desconecte el motor y determine su causa durante su giro por inercia hasta pararse.

## PRECAUCIÓN

## Respete la velocidad de giro máxima

La velocidad de giro máxima  $n_{m\acute{a}x}$  es la velocidad de servicio máxima admisible. La velocidad máxima de giro está indicada en la placa de características.

Si se excede la velocidad  $n_{m\acute{a}x}$ , pueden producirse daños materiales y daños generales del motor. Hay que asegurarse de que no se supere la velocidad máxima por haberse establecido el control o la vigilancia de velocidad activada correspondientes en el accionamiento.

Servicio

## 8.1 Consignas de seguridad durante el funcionamiento



#### No retirar las cubiertas con el motor en marcha

Los elementos rotativos o sometidos a tensión eléctrica representan un peligro. Retirar las cubiertas necesarias podría causar la muerte, graves lesiones corporales o daños materiales.

Durante el funcionamiento no deben estar abiertas las cubiertas que impiden el contacto directo con partes activas o piezas rotativas, que garantizan el grado de protección del motor o que son necesarias para la conducción correcta del aire y, por consiguiente, para una eficaz refrigeración.



#### Anomalías durante el funcionamiento

Los cambios respecto al funcionamiento normal (p. ej., mayor consumo, temperatura más elevada o aumento de vibraciones, ruidos u olores anómalos, actuación de dispositivos de vigilancia, etc.) permiten detectar degradaciones en el funcionamiento. Pueden producirse interferencias que pueden provocar, de forma directa o indirecta, la muerte, graves lesiones o daños materiales.

En tal caso, informe de inmediato al personal de mantenimiento. En caso de duda, desconecte el motor de inmediato teniendo presentes las condiciones de seguridad específicas de la instalación.



#### Peligro de guemaduras

Determinados elementos del motor pueden alcanzar temperaturas de más de 100 °C. Hay riesgo de quemaduras en caso de contacto.

Compruebe la temperatura de las piezas antes de tocarlas y, en caso necesario, adopte las medidas de protección adecuadas.

## 8.2 Fallos

#### Nota

## Daños en la máquina debidos a anomalías

Elimine la causa de la anomalía de acuerdo con los remedios ofrecidos. Subsane también los posibles daños que se hayan producido en la máquina o el motor.

#### Nota

En caso de alimentar la máquina desde un convertidor, consulte las instrucciones de servicio del convertidor de frecuencia si se producen anomalías eléctricas.

Al realizar cambios respecto al funcionamiento normal o las averías, proceda primero según el listado siguiente. Para ello cabe tener en cuenta también los capítulos correspondientes incluidos en la documentación de los componentes de todo el sistema de accionamiento.

Tampoco deben dejarse fuera de servicio los dispositivos de protección durante el funcionamiento de prueba.

Tabla 8- 1 Posibles anomalías

Avería			(	Cau	sa	de l	a ar	nom	nalía	a (ve	er ta	bla	de	clav	/es)	)		
El motor no arranca	Α	В																
Al motor le cuesta arrancar	Α		С		F													
Zumbido al arrancar			С		F													
Zumbido durante el funcionamiento	Α		С		F													
Alto calentamiento durante la marcha en vacío				D		G	Τ	I										
Alto calentamiento con marcha en carga	Α		С			G	Н	I										
Alto calentamiento en secciones determinadas del devanado					F													
Marcha inestable									J	K								
Ruido de rozamiento, ruidos durante la marcha											L							
Vibraciones radiales												Μ	Z	0	Р		R	
Vibraciones axiales														0		Q	R	
Sale agua																		S

Tabla 8-2 Claves de causas de anomalías y remedios

Nº	Causas de anomalías	Remedios
Α	Sobrecarga	Reducir la carga
В	Interrupción de una fase en la alimentación/devanado del motor	Controlar el convertidor de frecuencia y los cables de alimentación/determinar las resistencias del devanado y las resistencias de aislamiento, reparación previa consulta con el fabricante
С	Interrupción de una fase en el cable de alimentación después de la conexión	Controlar el convertidor de frecuencia y los cables de alimentación/comprobar las resistencias del devanado
D	Tensión de salida del convertidor demasiado alta, frecuencia demasiado baja	Comprobar los ajustes del convertidor de frecuencia, realizar una identificación automática del motor
F	Cortocircuito entre espiras o cortocircuito de fase en el devanado del estátor	Determinar las resistencias del devanado y las resistencias de aislamiento, reparación previa consulta con el fabricante
G	Agua de refrigeración no conectada/desactivada	Comprobar la conexión del agua de refrigeración/conectar el agua de refrigeración
	Conexión del agua/tuberías defectuosas	Encontrar el punto no estanco y, en caso necesario, obturarlo o consultarlo con el fabricante
Н	Cantidad de agua de refrigeración demasiado reducida	Aumentar la cantidad de agua de refrigeración
	Temperatura de entrada demasiado alta	Ajustar la temperatura de entrada correcta
I	Disipación de calor impedida por incrustaciones	Limpiar la superficie de los accionamientos, garantizar una entrada y salida de aire de refrigeración sin obstáculos
	Entrada y/o salida del aire de refrigeración bloqueada por cuerpos extraños	Eliminar el bloqueo, garantizar una entrada y salida de aire de refrigeración sin obstáculos
	El motor del ventilador no arranca	Comprobar el funcionamiento del motor del ventilador
J	Apantallamiento insuficiente del cable del motor y/o del cable del encóder	Comprobar el apantallamiento y la puesta a tierra
K	Amplificación excesiva del regulador de accionamiento	Corregir el regulador
L	Rozan piezas giratorias	Determinar la causa, retocar las piezas
	Cuerpos externos en el interior del motor	Reparación por el fabricante
	Defecto en cojinetes	Reparación por el fabricante
М	Desequilibrio en el rotor	Desacoplar el rotor y reequilibrarlo
N	Rotor no concéntrico, eje doblado	Contactar con fábrica
0	Equilibrado defectuoso	Alinear el grupo de máquinas, comprobar el acoplamiento
Р	Desequilibrio en máquina acoplada	Reequilibrar la máquina acoplada
Q	Choques transmitidos por la máquina acoplada	Examinar la máquina acoplada
R	Vibraciones transmitidas por el reductor	Poner en orden el reductor
S	Defecto en tubos de agua de refrigeración/conexión de agua	Encontrar el punto no estanco y, en caso necesario, obturarlo o consultarlo con el fabricante

Si a pesar de las medidas arriba mencionadas no es posible subsanar los fallos, consulte al fabricante o al servicio de asistencia técnica de Siemens.

## 8.3 Pausas de servicio

## Actividades que deben realizarse en motores operativos pero parados

- En caso de pausas de servicio prolongadas, ponga en marcha el motor periódicamente, por ejemplo una vez al mes, o, al menos, gire el rotor.
- Antes de volver a conectar el motor para su nueva puesta en marcha, lea el apartado "Conexión".

## **ATENCIÓN**

## Daños por almacenamiento inadecuado

Un almacenamiento inadecuado puede provocar daños en el motor.

En caso de pausas de servicio prolongadas es necesario realizar las operaciones de protección contra corrosión, de conservación y de secado adecuadas.

En caso de nueva puesta en marcha tras un largo periodo de inactividad, realice las operaciones recomendadas en el capítulo "Puesta en marcha".

Mantenimiento periódico

## 9.1 Inspección y mantenimiento

## 9.1.1 Consignas de seguridad

En caso de duda, consulte con el fabricante indicando el tipo de máquina y el número de serie o encargue los trabajos de mantenimiento a uno de los centros de asistencia técnica Siemens.



## Descarga eléctrica al tocar elementos bajo tensión

Los componentes eléctricos están sometidos a una tensión eléctrica peligrosa. Si toca estas piezas, recibirá una descarga eléctrica.

Esto puede provocarle lesiones graves o incluso la muerte.

Antes de iniciar cualquier trabajo en las máquinas, asegúrese de que la instalación esté desconectada y aislada de la alimentación de forma reglamentaria. Además de a los circuitos principales, preste atención a los circuitos complementarios o auxiliares existentes, y en especial, al dispositivo de calefacción.

# /!\ADVERTENCIA

## Peligro de quemaduras

Los componentes de la carcasa de las máquinas eléctricas pueden alcanzar temperaturas superiores a 100 °C.

Si toca los componentes mientras la máquina está en servicio, puede sufrir quemaduras graves.

No toque los componentes de la carcasa mientras la máquina está en funcionamiento ni inmediatamente después. Espere a que se enfríen los componentes de la carcasa antes de comenzar los trabajos.

#### Reglas de seguridad

Antes de comenzar los trabajos de mantenimiento es imprescindible seguir las cinco reglas de seguridad:

- 1. Desconectar y aislar la alimentación.
- 2. Proteger contra reconexión accidental.
- 3. Cerciorarse de la ausencia de tensión.
- 4. Poner a tierra y cortocircuitar.
- 5. Cubrir o delimitar las piezas bajo tensión.

## 9.1.2 Intervalos de mantenimiento

#### Generalidades

Para poder detectar a tiempo las anomalías y subsanarlas antes de que ocasionen daños derivados es necesario llevar a cabo operaciones de mantenimiento, inspección y revisión de forma cuidadosa y periódica.

## **ATENCIÓN**

## Inspección en caso de anomalías o condiciones extraordinarias

Las anomalías o condiciones extraordinarias que representan una sobrecarga eléctrica o mecánica del motor trifásico, p. ej., sobrecarga, cortocircuito, etc., pueden provocar daños derivados en la máquina.

En caso de anomalías o condiciones extraordinarias, p. ej., sobrecarga, cortocircuito, etc. realice las inspecciones de inmediato.

## Actividades, intervalos de inspección y mantenimiento y plazos

Dado que las condiciones de servicio son muy variadas, aquí sólo pueden indicarse plazos generales para el servicio sin anomalías.

- Si es necesario, adapte los intervalos de mantenimiento a las condiciones locales, como suciedad, frecuencia de conexión, carga, etc.
- Ejecute las actividades que se indican a continuación una vez transcurridos los intervalos de servicio o los plazos de acuerdo con la tabla siguiente.

Tabla 9-1 Actividades transcurridos los intervalos de servicio o plazos

Actividades	Intervalos de servicio y plazos
Cambiar los cojinetes	Según el plazo de cambio de cojinetes recomendado (ver "Plazo de cambio de cojinetes")
Cambiar los anillos obturadores radiales	cada 10.000 horas de servicio aprox. al lubricarlos

## 9.1.3 Plazo de cambio de cojinetes

Los cojinetes son piezas de desgaste y deben cambiarse cuando se alcance un número determinado de horas de servicio. En las cargas intermedias, el cojinete debe sustituirse después de 25.000 h aprox.

Éstos se pueden alargar si las condiciones de servicio son especialmente favorables como, p. ej., una velocidad de giro baja o media, una fuerza radial baja o reducidas vibraciones.

#### **ATENCIÓN**

## Condiciones de servicio difíciles

Si las condiciones de servicio son difíciles, como un servicio continuado con  $n_{máx}$ , elevadas oscilaciones y esfuerzos por choque, frecuentes inversiones de sentido, etc., los plazos de cambio de cojinete  $t_{LW}$  se acortan hasta un 50%.

# 9.2 Reparación

## 9.2.1 Consignas de seguridad

#### Personal cualificado

La puesta en marcha y el funcionamiento de esta máquina solamente debe encomendarse a personal cualificado. Personal cualificado en el sentido de las consignas técnicas de seguridad de la presente documentación son personas autorizadas para poner en servicio, conectar a tierra e identificar equipos, sistemas y circuitos eléctricos conforme a las normas en materia de seguridad.

## Consignas de seguridad relevantes



#### Elementos rotativos o sometidos a tensión

Los elementos rotativos o sometidos a tensión eléctrica representan un peligro. El desmontaje de cubiertas necesarias o el manejo incorrecto pueden provocar daños materiales, lesiones graves o incluso la muerte.

Antes de comenzar los trabajos en el motor, particularmente antes de abrir las tapas y cubiertas de partes activas bajo tensión, asegúrese de que el motor o la instalación estén aislados de la alimentación de forma reglamentaria.



## Transporte adecuado

El motor sólo debe transportarse de acuerdo con las normas de transporte aplicables. Un transporte inadecuado puede provocar daños materiales, lesiones graves o incluso la muerte.

Si es necesario transportar el motor, tenga en cuenta las consignas del capítulo "Transporte y almacenamiento".

## 9.2.2 Desmontaje/montaje del encóder

En los motores 1FT7, el módulo de encóder se puede cambiar fácilmente sin necesidad de volver a ajustar el encóder.

#### **PRECAUCIÓN**

## Componentes sensibles a descargas electrostáticas

Los módulos electrónicos contienen componentes sensibles a descargas electrostáticas. Estos componentes pueden destruirse fácilmente si no se manipulan con el debido cuidado.

Siga las instrucciones del capítulo "Directivas ESD" para evitar daños materiales.

## Desmontaje

- 1. Desconecte el motor
- 2. Quite los cuatro tornillos de fijación del encóder
- 3. Retire el encóder

## Montaje

- 1. Inserte el elemento de acoplamiento en el cubo del acoplamiento del eje del encóder.
- 2. Alinee el elemento de acoplamiento con respecto a la pieza de acoplamiento del motor. El elemento de acoplamiento solo se puede insertar en una posición determinada.
- 3. Encaje el encóder en el eje del motor en esta posición.
- 4. Fije el encóder con cuatro tornillos (par de apriete: 2,5 a 3 Nm).

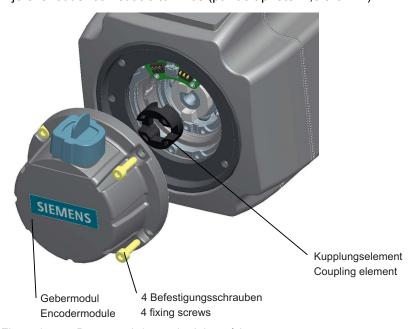


Figura 9-1 Desmontaje/montaje del encóder

## 9.2 Reparación

#### Nota

## Elemento de acoplamiento

Cuando se cambie el encóder, también debe cambiarse el elemento de acoplamiento.

#### Motores con DRIVE-CLiQ

## **ATENCIÓN**

## Datos del motor (placa electrónica de características)

En caso de sustituir el encóder, debe quedar asegurado que el nuevo encóder contenga los datos de motor adecuados para el motor. Por el contrario, el motor puede realizar unos movimientos no controlados y pueden producirse unos daños materiales considerables.

A través del servicio de asistencia técnica de Siemens, puede adquirirse un módulo de encóder previamente programado indicando la referencia y el número de serie. Si hay disponible un módulo de encóder en blanco, debe programarse previamente con los datos del motor correctos.

Puesta fuera de servicio y eliminación

# 10

## 10.1 Puesta fuera de servicio

## 10.1.1 Preparación del desmontaje

El desmontaje de la máquina debe llevarlo a cabo o supervisarlo personal cualificado con los conocimientos técnicos adecuados.

- Póngase en contacto con una empresa especializada en eliminación de residuos de su proximidad. Averigüe en qué medida debe desarmarse la máquina o deben prepararse los componentes.
- 2. Observe las cinco reglas de seguridad.
- 3. Extraiga todas las conexiones eléctricas.
- 4. Retire todos los líquidos, como aceite, agua, etc.
- 5. Retire todos los cables.
- 6. Suelte las fijaciones de la máquina.
- 7. Transporte la máquina a un lugar adecuado para el desmontaje.

Tenga en cuenta las indicaciones del capítulo "Reparación".

## 10.1.2 Desarme del motor

Desarme la máquina siguiendo el procedimiento general aplicable a la maquinaria.



## Pueden caer elementos de la máquina

La máquina está compuesta por elementos de gran peso. Estas piezas pueden caerse durante el desarme. Esto puede provocar daños materiales, lesiones graves o incluso la muerte.

Asegure los elementos de la máquina que pretende soltar para evitar que se caigan.

Elimine los motores respetando las prescripciones nacionales y locales para un proceso de reciclaje normal o realizando una devolución al fabricante.

## 10.2 Eliminación

La protección del medio ambiente y de los recursos naturales son para nosotros objetivos empresariales de alta prioridad. Nuestra política internacional de gestión ambiental según la norma ISO 14001 garantiza el cumplimiento de las leyes y establece normas de actuación estrictas. Ya en la fase de desarrollo de nuestros productos, concedemos la máxima importancia a cuestiones como el diseño ecológico, la seguridad técnica y la protección de la salud.

En el siguiente capítulo se recogen recomendaciones para una eliminación ecológica de la máquina y sus componentes. Siga la normativa local de eliminación y gestión de residuos.

## Componentes

Para su posterior reciclaje, separe los componentes en las categorías siguientes:

- Chatarra electrónica (p. ej.: componentes electrónicos de sensores)
- Chatarra de hierro
- Aluminio
- Metales no ferrosos, p. ej. devanados de motor
- Materiales aislantes

## Aditivos y sustancias químicas

Para su posterior reciclaje, separe los aditivos y sustancias químicas en las categorías siguientes:

Aceite

El aceite usado debe tratarse como residuo especial con arreglo a lo dispuesto en el reglamento sobre aceites usados.

- Grasas
- Disolventes
- Productos de limpieza en frío
- Restos de pintura

No mezcle disolventes, productos de limpieza en frío y restos de pintura.

## Eliminación de los imanes permanentes

Antes de eliminarlos, hay que desmagnetizar los imanes permanentes. De este modo se evitan los peligros derivados de los imanes permanentes durante y después de la eliminación. Los imanes permanentes se desmagnetizan calentándolos.

Para desmagnetizar los imanes permanentes existen las siguientes posibilidades:

- Encargue un tratamiento térmico del motor a una empresa especializada en gestión de residuos.
- Entregue el motor al fabricante. Este puede desmontar y desmagnetizar el rotor y los imanes permanentes. Un rotor desmontado y no desmagnetizado no es apto para el transporte.

## **ATENCIÓN**

## Desmontaje del rotor

El rotor de imanes permanentes solo puede desmontarlo el fabricante. Diríjase al centro de asistencia técnica Siemens.

10.2 Eliminación

Anexo

# A.1 Referencia Manual de configuración

Tabla A-1 Referencias (MLFB) de los manuales de configuración

Título Manual de configuración	alemán	inglés
Motores síncronos 1FT7 para SINAMICS S120	6SN1197-0AD13-0AP4	6SN1197-0AD13-0BP4
Motores síncronos 1FT7 para SIMODRIVE	6SN1197-0AC13-0AP3	6SN1197-0AC13-0BP3

## A.2 Declaración de conformidad

Hersteller:

## **SIEMENS**

## EG-Konformitätserklärung

EC Declaration of Conformity
No. 664.20034.21

NO. 004.2003

Manufacturer: Industrie Sector

DT MC EWN

Anschrift: Industriestraße 1

Address: 97615 Bad Neustadt a. d. Saale

Germany

Produktbezeichnung: Drehstrom – Synchronmotor, Servoantrieb Typ 1FT7...

Description of the product: Three-phase synchronous servo-motor, type 1FT7...

Siemens Aktiengesellschaft

Die bezeichneten Produkte stimmen in der von uns in Verkehr gebrachten Ausführung mit den Vorschriften folgender Europäischer Richtlinie überein:

The products described above in the form as delivered are in conformity with the provisions of the following European Directive:

2006/95/EG Richtlinie des Europäischen Parlaments und de Rates vom 12.Dezember 2006

zur Angleichung der Rechtsvorschriften der Mitgliedstaaten betreffend elektrische Betriebsmittel zur Verwendung innerhalb bestimmter Spannungsgrenzen. Directive of the European Parliament and the Council of 12. December 2006 on the approximation of the laws of the Member States related to electrical

equipment designed for use within certain voltage limits.

Die Konformität mit der Richtlinie wird nachgewiesen durch die Einhaltung folgender Normen: Conformity to the Directive is assured through the application of the following Standards:

EN 60034-1\*): 2004 EN 60204-1 : 2006

\*) mit allen relevanten Teilen / with all relevant parts

#### Die Sicherheitshinweise und Betriebsanleitungen sind zu beachten.

The safety and manual documentation have to be considered in detail.

Erste CE - Kennzeichnung: 2006 / first CE - marking: 2006

Die bezeichneten Produkte sind zum Einbau in andere Maschinen bestimmt. Die Inbetriebnahme ist solange untersagt, bis die Konformität des Endproduktes mit der Richtlinie 2006/42/EG festgestellt ist.

Alle Sicherheitshinweise der zugehörenden Produktdokumentation sind zu beachten sowie dem Endanwender zur Kenntnis zu geben.

Diese Erklärung stellt keine Beschaffenheits- und Haltbarkeitsgarantie gemäß § 443 BGB dar.

The products supplied are intended exclusively for installation in a machine. Commissioning is prohibited until it has been established that the end product conforms with the Directive 2006/42/EU. All safety instructions in the associated product documentation must be observed and given to the end user for his/her information. This declaration contains no condition and durability guarantee to § 443 BGB (German Civilian Code).

Bad Neustadt, den 10.02.2010

Siemens Aktiengesellschaft

Frank Michael,
Head of the Electric Motor Factory, Bad Neustadt

.....

Dr. Jan Dainat, Head von Engineering Department (KT)

Diese Erklärung bescheinigt die Übereinstimmung mit der genannten Richtlinie, ist jedoch keine Zusicherung von Eigenschaften. This declaration certifies the conformity to the specified Directive, but contains no assurance of properties.

Ersatz für / Substitute for 664.20034.21 Stand / Status: 11/2006

Ausgabestand / Status: 02/2010 Erstausgabe / first document: 11/2006

Siemens Aktiengesellschaft: Chairman of the Supervisory Board: Gerhard Cromme; Managing Board: Peter Loescher, Chairman, President and Chief Executive Officer; Wolfgang Dehen, Heinrich Hiesinger, Joe Kaeser, Barbara Kux, Hermann Requardt, Siegfried Russwurm, Peter Y. Solmssen; Registered offices: Berlin and Munich, Germany; Commercial registries: Berlin Charlottenburg, HRB 12300, Munich, HRB 6684; WEEE-Reg.-No. DE 23691322

# Índice alfabético

## Α

Almacenamiento, 25

## C

Características técnicas, 12 Comportamiento frente a vibración, 30 Condiciones ambientales, 18 Conexión de la refrigeración por agua, 31 Conexión eléctrica, 32 Consignas de seguridad, 7

## D

Declaración de conformidad, 64

#### Ε

Emisión de ruidos, 22 Esquema de conexiones, 34

#### F

Formas constructivas, 15

## G

Gestión de residuos, 60 Grado de protección, 16

## ı

Inspección y mantenimiento, 53 Interfaz DRIVE-CLiQ, 40

#### Μ

Montaje, 27

## Ν

Nivel de presión acústica, 22 Normas UL, 15

## 0

Obturación del eje de motor, 17

#### Ρ

Pares de apriete, 28 Placa de características, 14 Plazo de cambio de cojinetes, 55 Puesta en marcha, 45

## R

Refrigeración, 18 Refrigeración natural, 18 Refrigeración por agua, 20

#### Т

Transporte, 23

#### V

Ventilación forzada, 19

Siemens AG Industry Sector Drive Technologies Motion Control Systems Postfach 3180 91050 ERLANGEN ALEMANIA Sujeto a cambios sin previo aviso © Siemens AG 2011

www.siemens.com/motioncontrol